

Um Algoritmo Proximal Associado a uma Quase-métrica

Felipe A. G. Moreno*, Paulo R. Oliveira,

Programa de Engenharia de Sistemas e Computação, COPPE, UFRJ,
21941-972, Rio de Janeiro, RJ

E-mail: fgarcia@cos.ufrj.br, poliveir@cos.ufrj.br.

Resumo: Neste trabalho estudamos a resolução do problema de minimização irrestrita, com a função objetivo sendo não convexa, não diferenciável e com características analíticas. Desenvolvemos para este problema um algoritmo de ponto proximal, em que o termo proximal que consideramos é uma função que provém de uma quase-métrica. Se a sequência gerada pelo nosso algoritmo é limitada, então estabelecemos a sua convergência para um ponto crítico da função.

Palavras-chaves: Métodos proximais, quase-métrica, subdiferenciais Fréchet e limite.

1 Introdução

Neste trabalho consideramos o seguinte problema de otimização:

$$\min\{f(x) : x \in \mathbf{R}^n\}, \quad (1)$$

onde $f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ é uma função própria e semicontínua inferior.

O algoritmo de ponto proximal foi introduzido como um método de aproximação-regularização para a resolução de problemas de otimização convexa e desigualdades variacionais associadas a operadores monótonos maximais (veja [10, 12]). Assim daremos uma breve descrição deste método. Considerando (1), o método de ponto proximal gera uma sequência $\{x^k\} \subset \mathbf{R}^n$ correspondente à recursão

$$x^{k+1} \in \arg \min \left\{ f(u) + \frac{1}{\lambda_k} \|u - x^k\|^2 : u \in \mathbf{R}^n \right\}, \quad (2)$$

onde x^0 é um ponto dado, $\{\lambda_k\}_{k \in \mathbf{N}}$ é uma sequência positiva e $\|\cdot\| = \langle \cdot, \cdot \rangle^{1/2}$ denota a norma usual.

Nas últimas décadas foram desenvolvidas extensões do esquema (2) utilizando termos de regularização mais gerais, por exemplo, trocando a função quadrática de (2) por uma distância de Bregman, $D_h(u, x^k)$, induzida por uma função h (veja [6]). Observemos que D_h não verifica a definição de distância, porém preserva as propriedades de convexidade, continuidade e coercividade como no caso quadrático.

Por outro lado, o problema (1) já tem sido tema de estudo para uma classe de funções não-lineares que verificam a desigualdade de Lojasiewicz (veja [1, 3, 2]). Em [2], os autores usaram a desigualdade de Lojasiewicz como ferramenta para a obtenção da convergência do método proximal (2) quando f não é necessariamente convexa e diferenciável.

Lembramos que no contexto topológico uma possível generalização da métrica usual é uma aplicação quase-métrica, já que na definição desta não é requerida a verificação da simetria (veja [7, 5, 15]). Algumas das aplicações das quase-métricas se encontram na teoria da complexidade (veja [4, 8]), na economia, por exemplo nas funções de utilidade e escolhas dos consumidores (veja [14]).

*Partially supported by CAPES/CNPq - IEL Nacional - Brasil

A essência deste trabalho é apresentar um método proximal generalizado para minimizar uma função não convexa, não diferenciável e que verifica a desigualdade de Lojasiewicz. Este método gera uma sequência $\{x^k\} \subset \mathbf{R}^n$ por meio da recursão:

$$x^{k+1} \in \arg \min \left\{ f(u) + \frac{1}{\lambda_k} q^2(u, x^k) : u \in \mathbf{R}^n \right\}, \quad (3)$$

onde $q(\cdot, \cdot)$ denota uma quase-métrica.

Observemos também que em geral uma aplicação quase-métrica não necessariamente é convexa, diferenciável e coerciva; assim a análise da convergência do nosso método (3) não é semelhante à dos já existentes na literatura para problemas convexos. Estabelecemos a convergência da sequência gerada por (3) para um ponto crítico generalizado, usando a idéia apresentada em [2]. Portanto, nosso resultado é uma extensão dos resultados obtidos em [2].

Nosso trabalho é organizado como segue: Na seção 2 lembramos propriedades das funções quase-métricas, da teoria subdiferencial e da desigualdade de Lojasiewicz. Na seção 3 é apresentado nosso algoritmo de ponto proximal com quase-métrica. A análise de convergência é estabelecida na seção 4 e na seção 5 as nossas conclusões.

2 Preliminares

2.1 Quase-métrica

Definição 2.1 *Seja X um conjunto. A aplicação $q : X \times X \rightarrow \mathbf{R}_+$ é dita quase-métrica se*

1. $q(x, y) = q(y, x) = 0 \Leftrightarrow x = y \quad \forall x, y \in X.$,
2. $q(x, z) \leq q(x, y) + q(y, z) \quad \forall x, y, z \in X.$

O par (X, q) é chamado espaço quase-métrico.

Observemos que, se q goza da propriedade de simetria, isto é, $\forall x, y \in X, q(x, y) := q(y, x)$, então q é uma métrica. Mais ainda, dada uma quase-métrica q temos:

- $\bar{q}(x, y) := q(y, x)$, denota a quase-métrica conjugada de q ;
- $\hat{q}(x, y) = \max\{q(x, y), \bar{q}(x, y)\}$, denota a métrica associada a q .

Exemplo 2.1.1 [5] *Seja $q : \mathbf{R} \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}_+$ definida por*

$$q(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{if } x \leq y, \\ 1 & \text{caso contrário} \end{cases}$$

então (\mathbf{R}, q) é um espaço quase-métrico.

Exemplo 2.1.2 [8] *Seja $g : X \rightarrow \mathbf{R}_+$ uma função injetiva. Então para $x, y \in X$ definamos $q_g(x, y) = \max\{g(x) - g(y), 0\}$, assim (X, q_g) é um espaço quase-métrico.*

O resultado seguinte é obtido diretamente da definição.

Proposição 2.1 *Sejam $q : \mathbf{R}^n \times \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}_+$ uma quase-métrica e $z \in \mathbf{R}^n$. Então $q(\cdot, z)$ é Lipschitz e $q^2(\cdot, z)$ é localmente Lipschitz. ■*

2.2 Teoria Subdiferencial

Seja $h : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$. O domínio de h é o conjunto $\text{dom}(h) = \{x \in \mathbf{R}^n : h(x) < +\infty\}$. Assim h é própria se $\text{dom}(h) \neq \emptyset$, e h é coerciva se $\lim_{\|x\| \rightarrow \infty} h(x) = +\infty$.

Lema 2.1 Dados $z \in \mathbf{R}^n$ e $\lambda > 0$. Se $f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ é limitada inferiormente e $q^2(\cdot, z)$ é uma função coerciva, então a função $f + \lambda q^2(\cdot, z) : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ é coerciva. ■

O próximo resultado é bem conhecido na literatura (veja por exemplo [13, Teorema 1.9]).

Teorema 2.1 Suponhamos que $h : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ é uma função semicontínua inferior, coerciva e própria. Então o valor $\inf h$ é finito e o conjunto $\arg \min h$ é não vazio e compacto. ■

Definição 2.2 Seja $h : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ uma função semicontínua inferior e própria.

1. Para cada $x \in \text{dom}(h)$, o subdiferencial Fréchet de h em x , denotado por $\widehat{\partial}h(x)$, é o conjunto de vetores $x^* \in \mathbf{R}^n$ tais que

$$\liminf_{\substack{y \neq x \\ y \rightarrow x}} \frac{h(y) - h(x) - \langle x^*, y - x \rangle}{\|y - x\|} \geq 0.$$

Se $x \notin \text{dom}(h)$, então $\widehat{\partial}h(x) = \emptyset$.

2. O subdiferencial limite de h em $x \in \mathbf{R}^n$, denotado por ∂h , é definido como segue

$$\partial h(x) := \left\{ x^* \in \mathbf{R}^n : \exists x_n \rightarrow x, h(x_n) \rightarrow h(x), x_n^* \in \widehat{\partial}h(x_n) \rightarrow x^* \right\}$$

3. O ponto \bar{x} é dito ponto crítico-limite se $0 \in \partial h(\bar{x})$. Denotamos por $\text{crit}(h)$ o conjunto dos pontos críticos de h .

Os próximos resultados serão usados para analisar as operações envolvendo o subdiferencial limite e o subdiferencial Fréchet (veja por exemplo [13], [11, Teorema 7.1, Proposição 2.7]).

Teorema 2.2 Se $F = f_1 + f_2$ com f_1 localmente Lipschitz em \bar{x} enquanto f_2 é semicontínua inferior e própria com $f_2(\bar{x})$ finito, então $\partial F(\bar{x}) \subset \partial f_1(\bar{x}) + \partial f_2(\bar{x})$. ■

Teorema 2.3 Sejam $\varphi_i : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$, $i = 1, 2$, localmente Lipschitz em \bar{x} . Então

$$\partial(\varphi_1 \cdot \varphi_2)(\bar{x}) = \partial(\varphi_2(\bar{x})\varphi_1 + \varphi_1(\bar{x})\varphi_2)(\bar{x}) \subset \partial(\varphi_2(\bar{x})\varphi_1)(\bar{x}) + \partial(\varphi_1(\bar{x})\varphi_2)(\bar{x}). \quad (4)$$

Além disso, se $\varphi_i \geq 0$, $i = 1, 2$, o lado direito de (4) é igual a $\varphi_2(\bar{x})\partial(\varphi_1)(\bar{x}) + \varphi_1(\bar{x})\partial(\varphi_2)(\bar{x})$. ■

Teorema 2.4 Sejam $\varphi_i : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$, $i = 1, 2$, funções semicontínuas inferiores com alguma sendo localmente Lipschitz em $\bar{x} \in \text{dom}(\varphi_1) \cap \text{dom}(\varphi_2)$. Então para qualquer $\delta > 0$, e $\gamma > 0$ temos

$$\widehat{\partial}(\varphi_1 + \varphi_2)(\bar{x}) \subset \bigcup \left\{ \widehat{\partial}\varphi_1(x_1) + \widehat{\partial}\varphi_2(x_2) : x_i \in B_\delta(\bar{x}), |\varphi_i(x_i) - \varphi_i(\bar{x})| \leq \delta, i = 1, 2 \right\} + \gamma B_1(0),$$

onde $B_\delta(\bar{x})$ denota a bola fechada centrada em \bar{x} e raio δ . ■

2.3 Desigualdade de Łojasiewicz

Nesta seção lembramos a generalização da desigualdade de Łojasiewicz no contexto do subdiferencial limite usada em [1, 2]. Seja $f : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R} \cup \{+\infty\}$ uma função semicontínua inferior tal que a restrição da f para seu domínio é uma função contínua.

Dizemos que f satisfaz a **desigualdade de Łojasiewicz** se: para qualquer $\hat{x} \in \text{crit}(f)$, existem $C, \epsilon > 0$ e $\theta \in [0, 1)$ tais que

$$|f(x) - f(\hat{x})|^\theta \leq C\|x^*\|, \quad \forall x \in B_\epsilon(\hat{x}), \quad \forall x^* \in \partial f(x). \quad (5)$$

Quando $\theta = 0$ adotamos a convenção $0^0 = 0$, e portanto se $|f(x) - f(\hat{x})|^0 = 0$ temos $f(x) = f(\hat{x})$. Para a prova do próximo resultado ver [2, Lema 1].

Lema 2.2 *Suponhamos que f satisfaz a desigualdade de Lojasiewicz.*

1. *Se K é um subconjunto conexo de $\text{crit}(f)$ então f é constante sobre K .*
2. *Além disto, se K é compacto, então existem $C, \epsilon > 0$ e $\theta \in [0, 1)$ tais que*

$$\forall x \in \mathbf{R}^n, d(x, K) \leq \epsilon, \forall x^* \in \partial f(x), |f(x) - f(\hat{x})|^\theta \leq C\|x^*\|. \quad (6)$$

■

Exemplo 2.3.1 [9] *As funções seguintes satisfazem a desigualdade de Lojasiewicz:*

1. *Funções Reais-analíticas;*
2. *Funções Semi-algébricas, isto é, funções cujos gráficos podem ser expressos como*

$$\bigcup_{i=1}^p \bigcap_{j=1}^q \{x \in \mathbf{R}^n : P_{ij}(x) = 0, Q_{ij}(x) > 0\},$$

onde $\forall 1 \leq i \leq p, \forall 1 \leq j \leq q$ as $P_{ij}, Q_{ij} : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ são funções polinomiais.

Exemplo 2.3.2 [2] *As funções convexas que verificam a seguinte condição de crescimento: $\forall \hat{x} \in \arg \min(f), \exists C > 0, r \geq 1, \epsilon > 0$ tais que*

$$f(x) \geq f(\hat{x}) + Cd(x, \arg \min(f))^r \quad \forall x \in B_\epsilon(\hat{x}),$$

satisfazem a desigualdade de Lojasiewicz, em particular as funções fortemente convexas.

Para mais informações acerca da propriedade de Lojasiewicz e caracterizações ver [9, 1, 3].

3 O algoritmo de ponto proximal

A hipótese seguinte será assumida em todo nosso estudo:

$$(\mathcal{H}_1) \quad -\infty < \inf_{x \in \mathbf{R}^n} f(x).$$

O algoritmo de ponto proximal com quase-métrica é definido como:

1. Considere $x^0 \in \text{dom}(f)$.
2. Dado x^k , encontrar x^{k+1} tal que

$$x^{k+1} \in \arg \min \left\{ f(u) + \frac{1}{\lambda_k} q^2(u, x^k) : u \in \mathbf{R}^n \right\}, \quad (7)$$

3. Se $x^{k+1} = x^k$, **STOP**.

onde $\{\lambda_k\}_{k \in \mathbf{N}}$ é uma sequência positiva tal que $0 < \lambda_- < \lambda_k < \lambda_+$.

A próxima hipótese será necessária para garantir a existência dos iterandos:

$$(\mathcal{H}_2) \quad \text{Dado } z \in \mathbf{R}^n \text{ a função } q^2(\cdot, z) \text{ é coerciva.}$$

Da Proposição 2.1, temos que para qualquer $z \in \mathbf{R}^n$, $q^2(\cdot, z)$ é localmente Lipschitz. Assim, usando [13, Teorema 10.1] e o Teorema 2.2, para $f_1 := \frac{1}{\lambda} q^2(\cdot, u)$ com $u \in \mathbf{R}^n, \lambda > 0$ e $f_2 := f$, obtemos

$$0 \in \partial \left(f(\cdot) + \frac{1}{\lambda_k} q^2(\cdot, x^k) \right) (x^{k+1}) \subset \partial f(x^{k+1}) + \frac{1}{\lambda_k} \partial \left(q^2(\cdot, x^k) \right) (x^{k+1}).$$

Portanto existem $\xi^{k+1} \in \partial f(x^{k+1})$ e $\zeta^{k+1} \in \partial (q^2(\cdot, x^k))(x^{k+1})$ tais que

$$0 = \xi^{k+1} + \frac{1}{\lambda_k} \zeta^{k+1}. \quad (8)$$

Considerando a seguinte hipótese:

(\mathcal{H}_3) A restrição de f no seu domínio é uma função contínua;

obtemos os seguintes resultados, análogos a [2].

Proposição 3.1 *Seja $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ uma sequência gerada por (7). Então*

1. *A sequência $\{f(x^k)\}_{k \in \mathbb{N}}$ é não crescente,*

2. $\sum_{k=0}^{+\infty} q^2(x^{k+1}, x^k) < +\infty.$ ■

Proposição 3.2 *Seja $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ uma sequência gerada por (7) e denotando por $\omega(x^0)$ o conjunto dos pontos de acumulação da $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$. Se f satisfaz (\mathcal{H}_3) então*

1. *f é finito e constante sobre $\omega(x^0)$,*

2. *Se $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é limitada então $\omega(x^0)$ é um conjunto não vazio, compacto e conexo, e*
 $\lim_{k \rightarrow +\infty} d(x^k, \omega(x^0)) = 0.$ ■

Observação 3.1 *Ainda quando $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é limitada, a convergência da $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ pode falhar para uma função finita e suave f , ver [1].*

4 Resultado de Convergência

O próximo resultado é uma consequência de [13, Teorema 9.13, Proposição 5.15].

Lema 4.1 *Seja $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ uma sequência gerada pelo algoritmo de ponto proximal. Se $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é limitada, então o conjunto $\partial (q(\cdot, x^{k-1}))(x^k)$ é limitado para todo k .* ■

Finalmente, apresentamos o principal resultado deste trabalho.

Teorema 4.1 *Supondo que f satisfaz (\mathcal{H}_1)-(\mathcal{H}_3) e a desigualdade de Lojasiewicz (6) e seja $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ uma sequência gerada pelo algoritmo de ponto proximal. Se $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ é limitada, então*

$$\sum_{k=0}^{+\infty} q(x^{k+1}, x^k) < +\infty,$$

em particular $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}}$ converge para algum ponto crítico-limite de f .

Esboço da prova: Usando a Proposição 3.1, Lema 2.2, [13, Teorema 10.1] e o Lema 4.1, obtemos

$$\lim_{k \rightarrow \infty} q(x^{k+1}, x^k) = 0.$$

Assim, existem as sequências $\{x_1^{k_j}\}_{j \in \mathbb{N}}$, $\{f(x_1^{k_j})\}_{j \in \mathbb{N}}$ e $\{\xi^{k_j}\}_{j \in \mathbb{N}}$ com $\xi^{k_j} \in \widehat{\partial} f(x_1^{k_j})$ tais que

$$\lim_{j \rightarrow +\infty} x_1^{k_j} = \bar{x}, \quad \lim_{j \rightarrow +\infty} f(x_1^{k_j}) = f(\bar{x}) \quad \text{e} \quad \lim_{j \rightarrow +\infty} \xi^{k_j} = 0.$$

Portanto $0 \in \partial f(\bar{x})$. ■

5 Conclusão

Neste trabalho apresentamos um método proximal, com o termo proximal sendo uma quase-métrica, para funções não convexas e não diferenciáveis que verificam a desigualdade de Łojasiewicz. Mostramos que a sequência gerada por (7) converge para algum ponto crítico-limite, sem fazer uso de argumentos baseados na convexidade e diferenciabilidade da função regularizadora, como em [12].

Referências

- [1] P. A. Absil, R. Mahony e B. Andrews, Convergence of the iterates of descent methods for analytic cost functions, *SIAM J. Optim.*, 16 (2005), 531-547.
- [2] H. Attouch e J. Bolte, On the convergence of the proximal algorithm for nonsmooth functions involving analytic features, *Math. Program., Ser. B*, 116 (2009), 5-16.
- [3] J. Bolte, A. Daniilidis, O. Ley e L. Mazet, Characterizations of Łojasiewicz inequalities and applications, *Preprint* (2009), 1-47.
- [4] V. Brattka, Recursive quasi-metric spaces, *Theoretical Computer Science*, 305 (2003), 17-42.
- [5] A. Di Concilio e G. Gerla, Quasi-metric spaces and point-free geometry, *Math. Struct. in Comp. Science*, 16 (2006), 115-137.
- [6] K. C. Kiwiel, Proximal minimization methods with generalized Bregman functions, *SIAM J. Control Optimization*, 35 (1997), 1142-1168.
- [7] H.-P. A. Künzi, Nonsymmetric Topology, *Bolyai Society in Mathematical Studies 4, Topology with Applications*, (1993), 303-338.
- [8] H.-P. A. Künzi, H. Pajooheh e M. P. Schellekens, Partial quasi-metrics, *Theoretical Computer Science*, 365 (2006), 237-246.
- [9] S. Łojasiewicz, Ensembles Semi-Analytiques, *Institut des Hautes Etudes Scientifiques, Bures-sur-Yvette (Seine-et-Oise) France*, (1965).
- [10] B. Martinet, Régularisation d'inéquations variationnelles par approximations successives, *Rev. Française Informat. Recherche Opérationnelle*, 4 (1970), 154-158.
- [11] B. S. Mordukhovich e Y. Shao, Nonsmooth Sequential Analysis in Asplund Spaces, *Transactions of the American Mathematical Society*, 348 (1996), 1235-1280.
- [12] R. T. Rockafellar, Monotone operators and the proximal point algorithm. *SIAM J. Control Optimization*, 14 (1976), 877-898.
- [13] R. T. Rockafellar e R. J-B. Wets, "Variational Analysis", Springer, Berlin, 1998.
- [14] S. Romaguera e M. Sanchis, Applications of utility functions defined on quasi-metric spaces, *J. Math. Anal. Appl.*, 283 (2003), 219-235.
- [15] A. Stojmirović, Quasi-metric Spaces with Measure, *Topology Proceedings*, 28 (2004), 655-671.