

# Erro a posteriori e $h$ -adaptação de malhas para o método de Galerkin descontínuo aplicado à equação de Poisson-Boltzmann

**Paulo R. Bösing**      **Luciano Bedin** \*

Universidade Federal de Santa Catarina – Departamento de Matemática  
88040-900, Campus Trindade, Florianópolis, SC  
E-mail: bosing@mtm.ufsc.br, luciano@mtm.ufsc.br

## RESUMO

Sejam  $K, D \subset \mathbb{R}^2$  regiões poligonais abertas convexas tais que  $K \subset D$ . Definimos  $\Omega = D \setminus \overline{K}$  e consideramos a equação de Poisson-Boltzmann

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\mathbf{k}(\mathbf{x}) \nabla \psi(\mathbf{x})) - b(\mathbf{x}, \psi(\mathbf{x})) &= \rho(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in D, \\ \psi_2(\mathbf{x}) &= \psi_1(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in \partial K, \quad \psi_2(\mathbf{x}) = \Psi(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in \partial D, \\ (k_1 \partial_\nu \psi_1 - k_2 \partial_\nu \psi_2)(\mathbf{x}) &= 0, \quad \mathbf{x} \in \partial K. \end{aligned} \quad (1)$$

em que  $\nu$  é o vetor normal unitário e exterior a  $K$ ,  $\psi_1 = \psi|_K$ ,  $\psi_2 = \psi|_\Omega$ ,  $b(\mathbf{x}, \psi(\mathbf{x})) = r_D(\mathbf{x}) \sinh(\psi(\mathbf{x}))$ ,  $\rho \in L^2(D)$  com  $\text{supp}(\rho) \subset \overline{K}$  e  $\Psi \in L^2(\partial D) \cap \prod_{i=1}^J H^1(\Gamma_i)$ ,  $\partial D = \cup_{i=1}^J \Gamma_i$ . As funções  $k = k(\mathbf{x})$  e  $r_D = r_D(\mathbf{x})$  são dadas por

$$k(\mathbf{x}) = \begin{cases} k_1 & \text{se } \mathbf{x} \in K \\ k_2 & \text{se } \mathbf{x} \in \Omega \end{cases} \quad \text{e} \quad r_D(\mathbf{x}) = \begin{cases} 0 & \text{se } \mathbf{x} \in K \\ r_d & \text{se } \mathbf{x} \in \Omega, \end{cases}$$

sendo  $k_1 < k_2$  e  $r_d$  constantes. A primeira equação do sistema (1) é conhecida como equação de Poisson-Boltzmann e modela o potencial eletrostático  $\psi$  de macromoléculas (ocupando a região  $K$ ) imersas em fluidos ionizados (ocupando a região  $\Omega$ ). Para detalhes do modelo ver [1] ou [2].

A existência e unicidade de soluções em  $H^1(D)$  para este problema foi demonstrada em [1], bem como o fato de que  $\psi \in H^{3/2}(K) \cap H^{3/2}(\Omega)$ . Grande parte da dificuldade de obtenção de maior regularidade para  $\psi$  reside na presença de coeficientes descontínuos, e isso acarreta em dificuldades também na obtenção de estimadores para esquemas de aproximação. Para contornar esse problema, vamos aproximar a função  $k(\mathbf{x})$  por uma função Lipschitz  $k_\epsilon(\mathbf{x})$ , para cada  $\epsilon > 0$ , com a seguinte propriedade  $\|k_\epsilon - k\|_{0,p,D} \rightarrow 0$  com  $\epsilon \rightarrow 0$ ,  $\forall p > 1$ ,  $k_1 \leq k_\epsilon \leq k_2$ . Portanto, vamos considerar o seguinte problema

$$\begin{aligned} \nabla \cdot (\mathbf{k}_\epsilon(\mathbf{x}) \nabla \psi_\epsilon(\mathbf{x})) - b(\mathbf{x}, \psi_\epsilon(\mathbf{x})) &= \rho(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in D, \\ \psi_{2,\epsilon}(\mathbf{x}) &= \psi_{1,\epsilon}(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in \partial K, \quad \psi_{2,\epsilon}(\mathbf{x}) = \Psi(\mathbf{x}), \quad \mathbf{x} \in \partial D, \\ (\partial_\nu \psi_{1,\epsilon} - \partial_\nu \psi_{2,\epsilon})(\mathbf{x}) &= 0, \quad \mathbf{x} \in \partial K; \end{aligned} \quad (2)$$

Esse problema tem uma única solução  $\psi_\epsilon \in H^{3/2}(D)$  que satisfaz (2) quase sempre (ver [3]), no sentido de que a primeira equação é satisfeita separadamente em  $K$  e em  $\Omega$ . Vale ressaltar que isso vale para todo subdomínio poligonal aberto  $\kappa \subset D$  com  $k_\epsilon \partial_\nu \psi_\epsilon|_\kappa \in L^2(\partial \kappa)$ .

Desse modo, os objetivos do presente trabalho são: (i) mostrar que (2) é uma boa aproximação para (1), no sentido que  $\|\psi_\epsilon - \psi\|_{1,2,D} \rightarrow 0$ , com  $\epsilon \rightarrow 0^+$ ; (ii) apresentar uma nova

\*Suporte Financeiro: FAPESC-4518/2008-7

formulação do método de elementos finitos de Galerkin descontínuo para o problema (2); (iii) demonstrar uma estimativas de erro *a posteriori* para essa formulação; (iv) utilizar esse resultado para obter um processo de adaptação da malha computacional.

**Palavras-chave:** *Poisson-Boltzmann, Galerkin descontínuo, erro a posteriori, h-adaptação*

## Referências

- [1] L. Bedin, M. Thompson, M. T. Vilhena, On the Poisson-Boltzmann Equation on Non-smooth Domains, *Int. J. Diff. Equ. App.* **8** (2003), 327–360.
- [2] L. Chen, M. Holst, J. Xu, The Finite Element Approximation Solutions of the Nonlinear Poisson-Boltzmann Equation, *SIAM J. Numer. Anal.*, **45**(6) (2007), 2298-2320.
- [3] G. Savaré, Regularity Results for Elliptic Equations in Lipschitz Domains, *J. Func. Anal.* **152** (1998), 176-201.