

## Detectando Ciclos Limites da Bifurcação de Hopf através do Método do Averaging

Rodrigo D. Euzébio\*

Depto de Matemática, IBILCE, UNESP  
 15.054-000, São José do Rio Preto, SP  
 e-mail: rodrigo.euzebio@sjrp.unesp.br  
 Orientador: Claudio A. Buzzi

### RESUMO

Um dos problemas em aberto mais importantes da matemática atual é aquele proposto em 1900 pelo matemático David Hilbert, no Congresso Internacional de Matemática de Paris, que trata basicamente de determinar o número de ciclos limites que um sistema dinâmico possui, e que é conhecido como 16º problema de Hilbert. O problema pode ser abordado por vários métodos, dentre eles aquele conhecido como o *método do averaging* (ver [2] e [3]), e nosso objetivo nesse trabalho é exibir uma aplicação desse método a um fenômeno bem conhecido da teoria de sistemas dinâmicos, a saber, a bifurcação de Hopf (ver [4], [5] e [6]). Basicamente, a bifurcação de Hopf acontece quando variamos um parâmetro do campo de vetores que define o sistema e ocorre uma mudança na estabilidade deste, sendo que nesta transição podemos observar o surgimento de um ciclo limite. Nesse trabalho mostramos que é possível garantir a existência deste ciclo limite utilizando o averaging. No entanto, usaremos o método do averaging apresentado por Llibre e Buica em 2004 (ver [1]), em que os autores apresentam o método de um ponto de vista topológico, enfraquecendo as hipóteses de diferenciabilidade do averaging clássico.

Trabalharemos com o sistema

$$\begin{cases} \dot{x} &= -\epsilon x - y + \epsilon(xy + xy^2 + x^3 + xy^3 + x^3y) \\ \dot{y} &= x - \epsilon y + \epsilon(y^2 + y^3 + yx^2 + x^3 + y^2x^2 + y^4) \end{cases} .$$

Se escrevemos  $X = (x, y)^T$  e

$$R(X) = \begin{pmatrix} R_1(X) \\ R_2(X) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} xy + xy^2 + x^3 + xy^3 + x^3y \\ y^2 + y^3 + yx^2 + x^3 + y^2x^2 + y^4 \end{pmatrix},$$

então nosso sistema na forma matricial torna-se

$$\dot{X} = \begin{pmatrix} -\epsilon & -1 \\ 1 & -\epsilon \end{pmatrix} X + \epsilon \begin{pmatrix} R_1(X) \\ R_2(X) \end{pmatrix}$$

Notemos que a parte linear do sistema depende do parâmetro de perturbação  $\epsilon$  e tem autovalores  $-\epsilon \pm i$ . Assim, se  $\epsilon > 0$ , o sistema é hiperbólico e topologicamente conjugado, pelo teorema de Grobman-Hartman, a um foco atrator linear. Da mesma forma, se  $\epsilon < 0$ , o sistema

---

\*bolsista de Mestrado do CNPq

é topologicamente conjugado a um foco repulsor. Se  $\epsilon = 0$ , o sistema deixa de ser hiperbólico, e nesse caso temos um centro. Assim, o Teorema de Hopf (ver [4], pág. 317) garante que, quando variamos  $\epsilon$  continuamente através do valor  $\epsilon = 0$ , o sistema muda de estabilidade após o aparecimento de um ciclo limite, o que caracteriza a bifurcação de Hopf.

Para aplicar o método e detectar esta órbita periódica, vamos mudar as coordenadas do sistema e trabalhar em coordenadas polares. Com efeito, seja

$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \operatorname{sen} \theta \end{cases}.$$

O sistema nas novas coordenadas torna-se

$$\begin{cases} \dot{r} = \epsilon r(r^2 - 1)(1 + r \operatorname{sen} \theta) \\ \dot{\theta} = 1 + \epsilon r^2 \cos^2 \theta \end{cases}.$$

Utilizando a regra da cadeia podemos eliminar o tempo no sistema anterior:

$$\frac{dr}{d\theta} = \frac{\epsilon r(r^2 - 1)(1 + r \operatorname{sen} \theta)}{1 + \epsilon r^2 \cos^2 \theta}$$

Se  $\epsilon$  é suficientemente pequeno, podemos reescrever a equação diferencial acima como

$$\frac{dr}{d\theta} = \epsilon(r(r^2 - 1) + r^2(r^2 - 1)\operatorname{sen} \theta) + \epsilon^2(R(r, \theta, \epsilon)).$$

Dessa forma temos satisfeito as hipóteses do Teorema de Llibre e Buica, e assim podemos aplicar o método do averaging, sendo este baseado na teoria do grau topológico de Brouwer. Obteremos uma função cujo número de zeros nos dará a quantidade de ciclos limites que o sistema original possui. Neste caso, mostraremos que, excluindo-se o caso em que temos  $r = 0$ , que corresponde ao raio das coordenadas polares, a função possui um único zero, correspondente ao ciclo limite conhecido da bifurcação de Hopf.

A conclusão do trabalho é que o método do averaging detecta o ciclo limite da bifurcação de Hopf, confirmando resultados conhecidos anteriormente pelo Teorema da Bifurcação de Hopf. Mais geralmente, o trabalho mostra que é possível estender as aplicações do método para a teoria das bifurcações, quando enxergamos o parâmetro de bifurcação como uma perturbação do sistema, funcionando assim como uma abordagem alternativa para eventuais problemas desta área que possam ser abordados pelo método.

**Palavras-chave:** *Sistemas Dinâmicos, Método Averaging, Bifurcação de Hopf.*

## Referências

- [1] A. Buica, J. Llibre, Averaging Methods for finding periodic orbits via Brouwer Degree, *Bull. Sci. math.*, (2003) 7-22.
- [2] F. Verhulst, "Nonlinear Differential Equations and Dynamical Systems", Universitext, Springer, 1991.
- [3] J.A. Sanders, F. Verhulst, "Averaging Methods in Nonlinear Dynamical Systems", Applied Mathematical Sciences vol. 59, Springer-Verlag, New York, 1985.
- [4] L. Perko, "Differential Equations and Dynamical Systems", Springer, New York, 1991.
- [5] R. Devaney, M. Hirsh, S. Smale, "Differential Equations, Dynamical Systems and Introduction to Chaos", Elsevier Academic Press, San Diego, 2004.
- [6] L.H.A. Monteiro, *Sistemas Dinâmicos*, Livraria da Física, São Paulo, 2006.